

# LA シリーズ

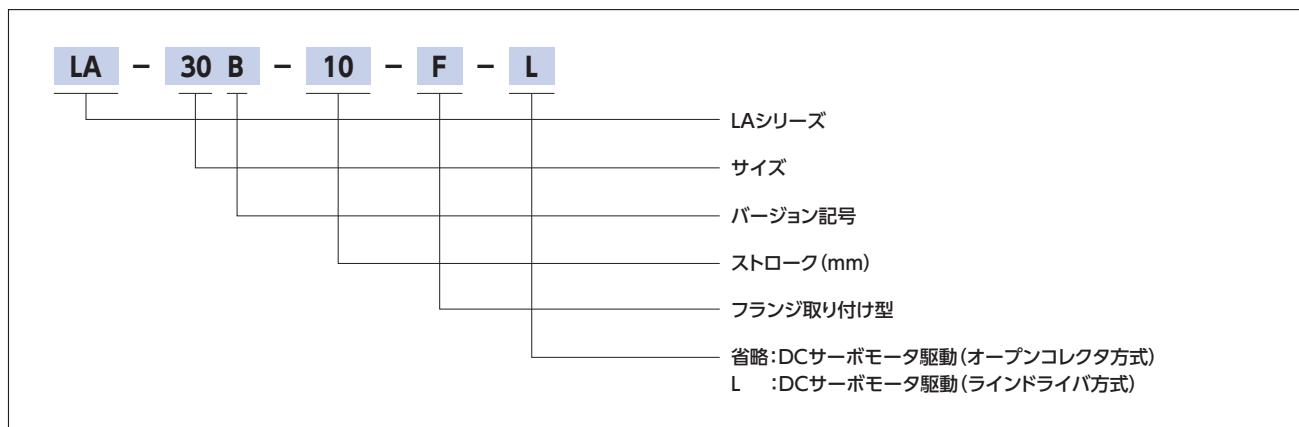
Rotary Actuator  
ロータリーアクチュエーターDirectDrive motor  
ダイレクトドライブ・モータGalvanometer Scanner System  
ガルバノ式光学スキャナLinear Actuator  
リニアアクチュエーターServo Driver  
サーボドライバSensor System  
センサシステム

LAシリーズは小型・高分解能・高推力を兼ねそろえた  
リニアアクチュエータです。  
当シリーズは最大推力49 N、分解能0.0174 μmと高精度を実現しています。

## 特長

- 最大推力 49N (5kgf)
- 分解能 0.0174 μm
- ストローク 10mm, 30mm
- 最大送り速度 0.9mm/s
- 繰り返し位置決め精度 ±0.1 μm/ストローク 1mm
- ロストモーション 5 μm/ストローク 1mm
- 駆動モータをステッピングモータに変更が可能です。

## 型式と記号



## 仕様

項目	型式	
	LA-30B-10-F	LA-32-30-F
分解能		0.0174μm
ストローク <sup>*1</sup>	10mm	30mm
定格送り速度		0.5mm/s
最大送り速度		0.9mm/s
最大推力 <sup>*2</sup>		49N
		5kgf
繰り返し位置決め精度 <sup>*3</sup>		±0.1μm以下 / ストローク 1mm
位置決め精度 <sup>*3</sup>		2μm以下 / ストローク 40μm
全ストローク位置決め精度 <sup>*3</sup>	10μm以下	15μm以下
ロストモーション <sup>*3</sup>		5μm以下 / ストローク 1mm
荷重条件	精度確保のため 10N以上軸端に加圧	
駆動モータ	DCサーボモータ MDC02-IC22	
	定格電圧 12V	
エンコーダ	定格電流 0.5A	
	出力回路 オープンコレクタまたはラインドライバ	
組み合わせドライバ	分解能 360パルス/回転	
	出力信号 オープンコレクタ: A,B,Z	
	ラインドライバ: A,A,B,B,Z,Z	
	電 源 DC+5V±5%、170mA Max.	
	※サーボドライバHS-360と組み合わせる場合、エンコーダ指令方式はラインドライバ方式になります。	
エンドリミットセンサ	DCサーボドライバ HS-360-1A	
	供給電源 AC100V±10% 50/60Hz	
据付け方向	制御機能 インクリメンタルパルス指令入力	
	許容最大入力周波数 100kp/s	
	エンコーダはラインドライバ方式のみ対応(オープンコレクタ方式の接続はできません。)	
内蔵していない		
水平、垂直上向き		
320g		550g
連続通電可能		
10°C~25°C		
グリース		

※1:両ストローク端には、検出装置を内蔵していません。無負荷状態でも、押し出し限界-引込み限界以内の動作としてください。

限界外の動作は故障・性能劣化・寿命低下の原因となります。

また、出力ロッドの当て止めはしないでください。性能劣化や寿命低下の原因となります。

※2: アクチュエータ押し出しロッドの先端は、球面端子となっていますので、押し出し方向で使用してください。

ワーカを引込み方向に移動するには、10N~最大推力の範囲で、エアーシリンダの力やスプリングの復元力を利用してください。

※3: JIS B 6201に準拠しています。測定温度: 20°C±1°C、負荷荷重: 10N~最大推力の条件です。

※4: 連続した微小動作でご使用の場合は、潤滑不良による局部的磨耗につながりますので、技術資料を参照のうえ、ご使用ください。

※5: DCサーボモータはブラシの交換が必要となります。

Rotary Actuator  
ロータリーアクチュエータ

Direct Drive motor  
ダイレクトドライブ・モーター

Galvanometer Scanner System  
ガルバノ式光学スキャナ

Linear Actuator  
リニアアクチュエータ

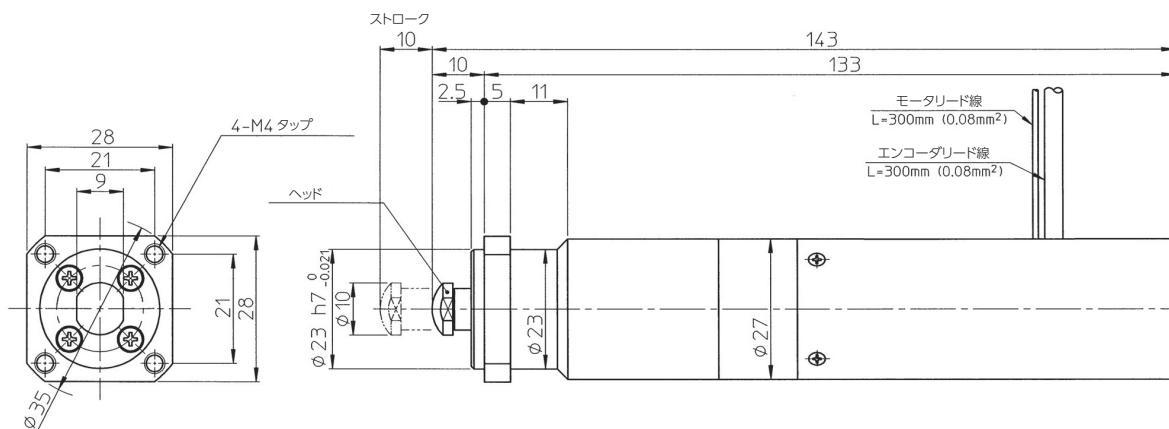
Servo Driver  
サーブードライバ

Sensor System  
センサシステム

## 外形寸法図

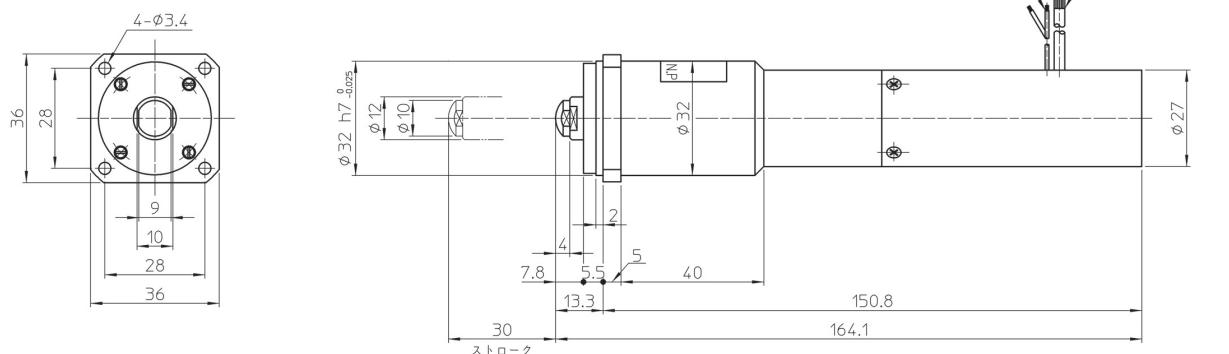
## ■LA-30B-10-F

単位:mm



## ■LA-32-30-F

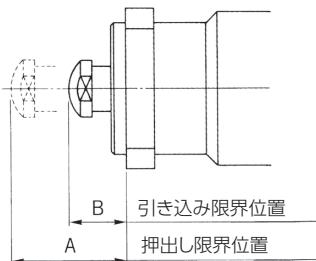
単位:mm



※寸法および形状の詳細は、弊社発行の納入仕様図をご確認ください。  
部品の製造方法(鋳造品、機械加工品)によって公差は異なります。  
公差表記のない寸法の公差について必要な場合はお問い合わせください。

## 使用上の注意

ロッドの押し出し、引き込みは、右図に示す機械的限界位置以内としてください。



(単位:mm)

型式	寸法	A寸法	B寸法
LA-30B-10-F		21.5	8.5
LA-32-30-F		44.3	12.3